

## NV32F100x ACMP 比较器模块编程示例

## 第一章 所有库函数简介

### 库函数列表

void ACMP\_Init(ACMP\_Type \*pACMPx, ACMP\_ConfigType \*pConfig);

通过结构体 [ACMP\\_ConfigType](#) 来初始化 [ACMP](#)

void ACMP\_DeInit(ACMP\_Type \*pACMPx);

恢复初始化值

void ACMP\_ConfigDAC(ACMP\_Type \*pACMPx, ACMP\_DACType \*pDACConfig);

配置 [ACMP](#) 内部的 [DAC](#)

void ACMP\_SetCallback(ACMP\_Type \*pACMPx, ACMP\_CallbackPtr pfnCallback);

设置回调函数

寄存器操作的内联函数，调用内联函数和直接操作寄存器效率一样高

void ACMP\_InputPinDisable(ACMP\_Type \*pACMPx, uint8\_t u8InputPin)

比较器输入使能

void ACMP\_DacOutputSet(ACMP\_Type \*pACMPx, uint8\_t u8DacValue)

比较器内部 [DAC](#) 输出电压配置

Void ACMP\_DacReferenceSelect(ACMP\_Type \*pACMPx, uint8\_t u8RefSelect)

内部 [DAC](#) 参考电压配置

void ACMP\_DacDisable(ACMP\_Type \*pACMPx)

禁止内部 [DAC](#)

void ACMP\_DacEnable(ACMP\_Type \*pACMPx)

使能内部 [DAC](#)

void ACMP\_NegativeInputSelect(ACMP\_Type \*pACMPx, uint8\_t u8NegPinSel)

比较器负极输入配置

void ACMP\_PositiveInputSelect(ACMP\_Type \*pACMPx, uint8\_t u8PosPinSel)

比较器正极输入配置

void ACMP\_ClrFlag(ACMP\_Type \*pACMPx)

清比较器中断标识位

uint8\_t ACMP\_GetFlag(ACMP\_Type \*pACMPx)

获取比较器中断标识位

void ACMP\_DisableInterrupt(ACMP\_Type \*pACMPx)

禁止比较器中断

void ACMP\_EnableInterrupt(ACMP\_Type \*pACMPx)

使能比较器中断

void ACMP\_SelectHyst(ACMP\_Type \*pACMPx, uint8\_t u8HystSelect)

设置比较器迟滞

void ACMP\_DisablePinOut(ACMP\_Type \*pACMPx)

禁止比较器结果输出

void ACMP\_EnablePinOut(ACMP\_Type \*pACMPx)

使能比较器结果输出

## 使能比较器

```
void ACMP_Init(ACMP_Type *pACMPx, ACMP_ConfigType *pConfig)
{
    if(ACMP0 == pACMPx)
    {
        /* 如果要初始化的为 ACMP0,使能 acmp0 的时钟*/
        SIM->SCGC |= SIM_SCGC_ACMP0_MASK;

        /* 使能 ACMP0 的中断 */
        if(pConfig->sCtrlStatus.bits.bIntEn)
            NVIC_EnableIRQ(ACMP0_IRQn);
    }
    else
    {
        SIM->SCGC |= SIM_SCGC_ACMP1_MASK;
        if(pConfig->sCtrlStatus.bits.bIntEn)
            NVIC_EnableIRQ(ACMP1_IRQn);
    }
    /* neg and pos pin are not equal */
    pACMPx->C0 = pConfig->sPinSelect.byte; // ACMP 输入正负极配置
    ACMP_ConfigDAC(pACMPx, &pConfig->sDacSet ); //ACMP 内部 DAC 配置
    //pACMPx->C1 = pConfig->sDacSet.byte;
    pACMPx->C2 = pConfig->sPinEnable.byte; //外部管脚配置
    pACMPx->CS = pConfig->sCtrlStatus.byte; //
}
```

## 1.2 配置 ACMP 中的 DAC

函数名	ACMP_ConfigDAC
函数原形	ACMP_ConfigDAC(ACMP_Type *pACMPx, ACMP_DACType *pDACConfig)
功能描述	配置 ACMP 内部 DAC
输入参数	ACMP 模块结构体, 以及 DAC 的配置结构体
输出参数	无
返回值	无
先决条件	无
函数使用实例	先设置 DAC 配置结构体, ACMP_ConfigDAC(ACMP0, &pDAC_Config);

```
/**
 *
 * @brief 对内部 DAC 进行初始化
 * @param pACMPx pointer to an ACMP register base.
 * @param pDACConfig pointer to an ACMP DAC control structure.
 *
 * @return none.
 */
```

```

*
* @ Pass/ Fail criteria: none.
*
*****/
void ACMP_ConfigDAC(ACMP_Type *pACMPx, ACMP_DACType *pDACConfig)
{
    pACMPx->C1 = pDACConfig->byte;
}

```

## 第二章 样例程序

### 2.1 ACMP\_demo

说明: 比较内部的 DAC 生成的一个电压和外部管脚的电压, 外部管脚 PA0 电压低于 DAC 电压产生中断, 并且通过 PA4 输出比较结果

```

/*****/
*
* @内部比较器的 demo 程序,
*
*
*****/

#include "common.h"
#include "acmp.h"
#include "pmc.h"
#include "sysinit.h"

int main (void);
void FunForCallback(void);

/*****/
int main (void)
{
    ACMP_ConfigType ACMP_Config;
    PMC_ConfigType  PMC_Config={0};

    /* Perform processor initialization */

```

```
sysinit();
PMC_Config.sCtrlStatus.bits.bBandgapEn = 1; //PMC 模块使能 bandgap
PMC_Config.sCtrlStatus.bits.bLvdStopEn = 0; //禁止 PMC 模块关闭低电压检测
PMC_Config.sCtrlStatus.bits.bLvdRstEn = 0; //禁止 PMC 低电压复位
PMC_Init(PMC, &PMC_Config);
PMC_DisableLVWInterrupt(PMC);
//u8Ch = PMC_GetLVWFlag(PMC);
printf("\nRunning the ACMP_demo project.\n");

/* 初始化 ACMP 配置结构体 */
ACMP_Config.sCtrlStatus.bits.bIntEn = TRUE; /* 使能中断，默认情况下比较器下降沿触发中断 */
ACMP_Config.sCtrlStatus.bits.bOutEn = 1; /* 通过引脚 ACMP0_OUT(PA4) */
ACMP_Config.sPinSelect.bits.bNegPin = 0x3; /* 比较器负极输入为 DAC */
ACMP_Config.sPinSelect.bits.bPosPin = 0; /* 正极输入为外部端口 ACMP0_IN0(PA0) */
ACMP_Config.sDacSet.bits.bEn = TRUE; /* 使能内部 DAC */
ACMP_Config.sDacSet.bits.bRef = DAC_REF_VDDA; /* reference:Vdda */
ACMP_Config.sDacSet.bits.bVal = 0x1F; /* DAC 的输出电压为一半 */
ACMP_Config.sPinEnable.bits.bEn = TRUE; /* 使能外部引脚 */

ACMP_SetCallback(ACMP0,FunForCallback); /* 注册回调函数 */

ACMP_Init(ACMP0, &ACMP_Config); /* 初始化 ACMP */

ACMP_Enable(ACMP0);
/*这个时候来使能 ACMP0，ACMP0 就开始 work 了，后面尽量不要再对 ACMP0 的输入做修改*/

// PMC_SetMode(PMC,PmcModeStop3);
//while(1)
//{
// PMC_SetMode(PMC,PmcModeStop3);
//}
}

/*****!
*
* @ 回调函数
*
* @param none.
*
* @return none.
*
* @ Pass/ Fail criteria: none.
*
*****/
```

\*\*\*\*\*/

```
void FunForCallback(void)
{
    if(ACMP_GetFlag(ACMP0))
    {
        ACMP_ClrFlag(ACMP0);
    }

    printf("\nCallback happens.");
}
```