

NV32F100x PIT 模块编程示例

第一章 库函数简介

库函数列表

void PIT_Init(uint8_t u8Channel_No, PIT_ConfigType *pConfig);

PIT 初始化函数

void PIT_Enable(void);

使能 PIT 模块

void PIT_Disable(void);

禁用 PIT 模块

void PIT_SetDebugFreeze(void);

设置 PIT 在调试模式下禁止运行

void PIT_SetDebugOn(void);

设置 PIT 在调试模式下继续运行

void PIT_ChannelEnable(uint8_t u8Channel);

PIT 模块通道使能

void PIT_ChannelDisable(uint8_t u8Channel);

PIT 模块通道禁止

void PIT_ChannelEnableInt(uint8_t u8Channel);

PIT 模块通道中断使能

void PIT_ChannelDisableInt(uint8_t u8Channel);

PIT 模块通道中断禁用

void PIT_ChannelEnableChain(uint8_t u8Channel);

PIT 链模式使能, PIT1 连接到 PIT0

void PIT_ChannelDisableChain(uint8_t u8Channel);

PIT 链模式禁止

uint8_t PIT_ChannelGetFlags(uint8_t u8Channel);

获取 PIT 中断标志位

void PIT_ChannelClrFlags(uint8_t u8Channel);

清除 PIT 中断标志位

void PIT_DeInit(void);

复位 PIT 模块

void PIT_SetLoadVal(uint8_t u8Channel, uint32_t u32loadvalue);

设置对应 PIT 定时器的加载值

void PIT_SetCallback(uint8_t u8Channel_No, PIT_CallbackType pfnCallback);

设置 PIT 中断回调函数

void PIT_ChnIsr(void);

对应 PIT 中断服务子函数

1.1 模块初始化

相关配置寄存器存下：

PIT 模块控制寄存器（PIT_MCR）

字段	描述
31-3 保留	此字段为保留字段 此只读字段为保留字段且值始终为 0.
2 保留	保留
1 MDIS	模块禁用 -（PIT 部分） 禁用标准定时器。必须在执行任何其他设置之前使能该字段。 0 标准 PIT 定时器的时钟使能。 1 标准 PIT 定时器的时钟禁用。
0 FRZ	冻结 当器件进入调试模式时，允许停止定时器。 0 定时器在调试模式下继续运行。 1 定时器在调试模式下停止运行。

定时器控制寄存器（PIT_TCTRLn）

字段	描述
31-3 保留	此字段为保留字段。 此只读字段为保留字段且值始终为 0。
2 CHN	链模式 激活时，定时器 n-1 需先到期，定时器 n 才能递减 1。 不能链接定时器 0。 0 定时器不链接 1 定时器链接到前一定时器。例如，对于通道 2，如该字段置位，则定时器 2 链接到定时器 1。
1 TIE	定时器中断使能 某个中断挂起或 TFLGn[TIF] 置位时，使能该中断将立即引起中断事件。为避免这种情况，必须先清零相关的 TFLGn[TIF]。 0 定时器 n 的中断请求禁用 1 只要 TIF 置位，就会请求中断
0 TEN	定时器使能 使能或禁用定时器 0 定时器 n 禁用 1 定时器 n 使能

函数名	PIT_Init
函数原形	PIT_Init(uint8_t u8Channel_No, PIT_ConfigType *pConfig)
功能描述	以配置结构体 pConfig 来初始化 PIT 模块
输入参数	通道号 u8Channel_No, 配置结构体 PIT_ConfigType
输出参数	无
返回值	无
先决条件	无
函数使用实例	先设置配置结构体, PIT_Init(0, &PIT0_Config);

```

/*****
*
* @初始化 PIT 模块.
*
* @输入      u8Channel_No      通道号
* @输入      pConfig           指向配置的结构体
*
* @无返回
*
*****/
void PIT_Init(uint8_t u8Channel_No, PIT_ConfigType *pConfig)
{
    SIM->SCGC |= SIM_SCGC_PIT_MASK;    /* 选通 PIT 模块 */

    if (pConfig->bFreeze)
    {
        PIT_SetDebugFreeze(); //定时器在调试模式下停止运行
    }

    if (pConfig->bModuleDis == 0)
    {
        PIT_Enable();    /* 标准 PIT 定时器的时钟使能 */
    }

    PIT_SetLoadVal(u8Channel_No, pConfig->u32LoadValue); //加载对应通道的定时器起始值

    if (pConfig->bInterruptEn)
    {
        if (u8Channel_No)
        {
            NVIC_EnableIRQ(PIT_CH1_IRQn); //开启对应通道的 IRQ 中断
        }
        else
        {
            NVIC_EnableIRQ(PIT_CH0_IRQn);
        }
    }
}

```

```

    }
    PIT_ChannelEnableInt(u8Channel_No); //开启对应通道的中断请求
}
else
{
    NVIC_DisableIRQ(PIT_CH0_IRQn); //禁止通道 0 的 IRQ 中断
}

if (pConfig->bChainMode)
{
    PIT_ChannelEnableChain(u8Channel_No); //定时器链接到前一定时器
}

if (pConfig->bETMerEn)
{
    PIT_ChannelEnable(u8Channel_No); //定时器使能
}
}

```

1.2 装载起始值

相关配置为定时器加载值寄存器（PIT_LDVALn），如下：

字段	描述
31-0	定时器起始值
TSV	设置定时器起始值。定时器将倒计时至 0，然后生成一次中断并再次加载该寄存器值。将新值写入寄存器不会重启定时器，定时器到期后会加载新值。要中止当前周期并用新值开始一个定时器周期，必须先禁用该定时器然后再将其使能。

函数名	PIT_SetLoadVal
函数原形	PIT_SetLoadVal (uint8_t u8Channel, uint32_t u32loadvalue)
功能描述	设置对应通道的模加载值
输入参数	通道号 u8Channel_No，加载数值 u32loadvalue
输出参数	无
返回值	无
先决条件	无
函数使用实例	PIT_SetLoadVal (0, 1000)

```

/*****

```

```

*

```

```

* @装载定时器起始值到加载值寄存器中.

```

```

*

```

```

* @输入          u8Channel      通道号

```

```

* @输入          u32loadvalue   加载数据到寄存器中

```

```

*

```

```

* @无返回

```

```

*

```

```

*****/

```

```

void PIT_SetLoadVal(uint8_t u8Channel, uint32_t u32loadvalue)

```

```

{
    PIT->CHANNEL[u8Channel].LDVAL = u32loadvalue;
}

```

1.3 设置回调函数

函数名	PIT_SetCallback
函数原形	Void PIT_SetCallback(uint8_t u8Channel_No, PIT_CallbackType pfnCallback)
功能描述	设置 PIT 中断回调函数入口
输入参数	通道号 u8Channel_No, 中断回调函数地址 PIT_CallbackType
输出参数	无
返回值	无
先决条件	无
函数使用实例	PIT_SetCallback(1, PIT_Task)

```

/*****

```

```

*

```

```

* @设置 PIT 模块回调函数

```

```

*

```

```

* @输入          u8Channel_No   通道号.

```

```

* @输入          pfnCallback    指向回调的地址.

```

```

*

```

```

* @无返回

```

```

*

```

```

*****/

```

```

void PIT_SetCallback(uint8_t u8Channel_No, PIT_CallbackType pfnCallback)

```

```

{
    PIT_Callback[u8Channel_No] = pfnCallback;
}

```

1.4 还原 PIT 模块设置

函数名	PIT_DeInit
函数原形	PIT_DeInit(void)
功能描述	复位还原 PIT 模块至初始化之前
输入参数	无
输出参数	无
返回值	无
先决条件	无
函数使用实例	PIT_DeInit()

```

/*****
*
* @还原 PIT 模块的设置到出厂值
*
* @无输入
*
* @无返回
*
*****/
void PIT_DeInit(void)
{
    NVIC_DisableIRQ(PIT_CH0_IRQn);//禁止相应通道的 IRQ 中断
    NVIC_DisableIRQ(PIT_CH1_IRQn);
    PIT_SetLoadVal(0,0);//还原对应通道的数据加载值为 0
    PIT_SetLoadVal(1,0);
    PIT_ChannelDisable(0);//禁用对应通道
    PIT_ChannelDisable(1);
    PIT_ChannelDisableInt(0);//禁用对应定时器中断请求
    PIT_ChannelDisableInt(1);
    PIT_ChannelDisableChain(0);//定时器不链接
    PIT_ChannelDisableChain(1);
    PIT_ChannelClrFlags(0);//清楚定时器中断标志
    PIT_ChannelClrFlags(1);
    PIT_SetDebugOn();//定时器在调试模式下继续运行
    PIT_Disable();//禁用 PIT 定时器
    SIM->SCGC &= ~SIM_SCGC_PIT_MASK;//禁止 PIT 总线时钟
}

```

1.5 通道中断服务

函数名	PIT_Ch0Isr
函数原形	PIT_Ch0Isr(void)
功能描述	设置 PIT 中断服务函数
输入参数	无
输出参数	无
返回值	无
先决条件	无
函数使用实例	PIT_Ch0Isr(void)

```

/*****
*
* @函数为通道 0 中断服务子函数.
*
* @无输入
*
* @无返回
*
*****/
void PIT_Ch0Isr(void)
{
    PIT_ChannelClrFlags(0); //清楚中断标志位

    if (PIT_Callback[0] )//回调函数
    {
        PIT_Callback[0]();
    }
}

```

第二章 样例程序

2.1 链接定时器配置

```

/*****
*
* @PIT 样例程序.
*
* 本例程设置定时器 1 链接至定时器 0 产生每秒 1 次的中断. 定时器 0 触发 1,000,000 个周期,
* 定时器 1 触发 40 次, 总周期为 10,000,000 个时钟周期, 总线时钟在本例程中为 40MHZ,
* 所以说, 时钟周期为 25ns ,产生一秒的中断需要 40,000,000 个时钟周期
* 设定回调任务为 LED 灯闪烁.
*****/

#include "common.h"
#include "uart.h"
#include "pit.h"
#include "sysinit.h"

int main (void);
void PIT_Task(void);
int main (void)
{
    uint8_t      u8Ch;
    uint32_t      u32LoadValue0, u32LoadValue1;
    PIT_ConfigType sPITConfig0, sPITConfig1;
    PIT_ConfigType *pPIT_Config1    =&sPITConfig1;
    PIT_ConfigType *pPIT_Config0    =&sPITConfig0;

    /* 系统初始化 */
    sysinit();

    printf("\nRunning the PIT_demo project.\n");

    LED0_Init();

    /* PIT 时钟源为总线时钟 */
    /* 通道 0 装载值为 =(1000000-1),通道 1 装载值为 =(40-1) */
    u32LoadValue0    = 0xF423F;          /* 通道 0 装载值 */
    u32LoadValue1    = 0x27;            /* 通道 1 装载值 */

    /* 配置通道 1 为链接模式,开启中断并且使能 */
    pPIT_Config1->u32LoadValue    = u32LoadValue1;

```

```
pPIT_Config1->bFreeze           = FALSE;      //定时器在调试模式下继续运行
pPIT_Config1->bModuleDis        = FALSE;      //使能定时器模块
pPIT_Config1->bInterruptEn      = TRUE;       //开启对应通道的 IRQ 中断
pPIT_Config1->bChainMode        = TRUE;       //定时器链接到前一定时器
pPIT_Config1->bETMerEn          = TRUE;       //定时器使能
```

```
/* 配置通道 0, 仅仅使能 */
```

```
pPIT_Config0->u32LoadValue      = u32LoadValue0;
pPIT_Config0->bFreeze            = FALSE;           //定时器在调试模式下继续运行
pPIT_Config0->bModuleDis        = FALSE;           //使能定时器模块
pPIT_Config0->bInterruptEn      = FALSE;
pPIT_Config0->bChainMode        = FALSE;
pPIT_Config0->bETMerEn          = TRUE;            //定时器使能
```

```
PIT_Init(PIT_CHANNEL0, pPIT_Config0); //初始化 PIT 模块通道 0
```

```
PIT_Init(PIT_CHANNEL1, pPIT_Config1); //初始化 PIT 模块通道 1
```

```
PIT_SetCallback(PIT_CHANNEL1, PIT_Task); //设置通道 1 中断回调函数
```

```
/* 回应从终端所发的字符 */
```

```
while(1)
{
    u8Ch = UART_GetChar(TERM_PORT);
    UART_PutChar(TERM_PORT, u8Ch);
}
```

$$\}$$

*****//!

✿

* @PIT 模块任务函数



* @无输入



* @无返回



*****/

```
void PIT_Task(void)
{
    LED0_Toggle();
}
```

本例程提供了一个进行链接定时器配置提供 1 秒的中断间隔，为用户提供了一个基本的 PIT 编程框架。该样例工程在 `nv32_pdk\build\keil\NV32\PIT_demo` 下